# 日本国特許庁 JAPAN PATENT OFFICE

別紙添付の書類に記載されている事項は下記の出願書類に記載されている事項と同一であることを証明する。

This is to certify that the annexed is a true copy of the following application as filed with this Office.

出願年月日 Date of Application: 2002年 7月25日

出願番号

特願2002-217191

Application Number: [ST. 10/C]:

人

[JP2002-217191]

出 願 Applicant(s): 株式会社三協精機製作所

特許庁長官 Commissioner, Japan Patent Office **今**井月

7月30日



【書類名】

特許願

【整理番号】

2002-06-02

【あて先】

特許庁長官

殿

【国際特許分類】

H01F 5/04

【発明者】

【住所又は居所】

長野県諏訪郡下諏訪町5329番地 株式会社三協精機

製作所内

【氏名】

直弓 英二

【特許出願人】

【識別番号】

000002233

【氏名又は名称】 株式会社三協精機製作所

【代理人】

【識別番号】

100090170

【弁理士】

【氏名又は名称】 横沢 志郎 【電話番号】

0263 (40) 1881

【手数料の表示】

【予納台帳番号】 014801

【納付金額】

21.000円

【提出物件の目録】

【物件名】

明細書 1

【物件名】

図面 1

【物件名】

要約書 1

【プルーフの要否】

要

### 【書類名】 明細書

【発明の名称】 ステッピングモータ、およびその製造方法

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 複数本の極歯が内周縁で起立する円環状のステータコアと、 該極歯の周りに巻回されたコイル巻線と、該コイル巻線の端末が巻き付けられた 端子ピンとを有するステッピングモータにおいて、

前記端子ピンは、前記ステータコアの外周縁に当該ステータコアと一体に形成 され、

前記ステータコアは、少なくとも前記端子ピンの表面全体が絶縁層で被覆されていることを特徴とするステッピングモータ。

【請求項2】 請求項1において、前記ステータコアは、前記極歯の少なくとも外側表面も前記絶縁層で被覆され、かつ、前記極歯の周りにおいて当該絶縁層上に前記コイル巻線が直接、巻回されていることを特徴とするステッピングモータ。

【請求項3】 複数本の極歯が内周縁で起立する円環状のステータコアと、 該極備の周りに券回されたコイル券線とを有するステッピングモータにおいて、

前記ステータコアは、少なくとも前記極歯の表面全体が絶縁層で被覆され、かつ、前記極歯の周りにおいて当該絶縁層上に前記コイル巻線が直接、巻回されていることを特徴とするステッピングモータ。

【請求項4】 請求項1ないし3のいずれかにおいて、前記ステータコアの 表面全体が前記絶縁層で被覆されていることを特徴とするステッピングモータ。

【請求項5】 複数本の極歯が内周線で起立する円環状のステータコアと、 該極歯の周りに巻回されたコイル巻線と、該コイル巻線の端末が巻き付けられた 端子ピンとを有するステッピングモータの製造方法において、

前記端子ピンを前記ステータコアの外端縁に当該ステータコアと一体に形成するステータコア形成工程と、

前記ステータコアの少なくとも前記端子ピンの表面全体を絶縁層で被覆する前記被覆工程と、

前記極歯の周りに前記コイル巻線を巻回した状態とするとともに、当該コイル

巻線の端末を前記端子ピンに巻き付けるコイル取り付け工程と、 を有することを特徴とするステッピングモータの製造方法。

【請求項6】 請求項5において、前記被覆工程では、前記ステータコアの 前記極歯の少なくとも外側表面も前記絶縁層で被覆し、

前記コイル取り付け工程では、前記極歯の周りにおいて当該絶縁層上に前記コイル巻線を直接、巻回した状態とすることを特徴とするステッピングモータの製造方法。

【請求項7】 複数本の極歯が内周縁で起立する円環状のステータコアと、 該極歯の周りに巻回されたコイル巻線とを有するステッピングモータの製造方法 において、

前記ステータコアを形成するステータコア形成工程と、

該ステータコア形成工程の後、当該ステータコアの少なくとも前記極歯の表面 全体を絶縁層で被覆する被覆工程と、

前記極歯の周りにおいて前記絶縁層上に前記コイル巻線を直接、巻回した状態とするコイル取り付け工程と、

を有することを特徴とするステッピングモータの製造方法。

【請求項8】 請求項5ないし7のいずれかにおいて、前記被覆工程では、前記ステータコアの表面全体を前記絶縁層で被覆することを特徴とするステッピングモータの製造方法。

【請求項9】 請求項5ないし8のいずれかにおいて、前記被覆工程では、 前記絶縁層を塗装により形成することを特徴とするステッピングモータの製造方 法。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】

本発明は、ステッピングモータ、およびその製造方法に関するものである。

[0002]

【従来の技術】

小型のステッピングモータは、従来、図4に示すように、ロータ2と、このロ

ータ2と対向するステータ6Aと、円環状のコイルボビン10と、コイルボビン 10の胴部に巻回されたコイル巻線3とから概ね、構成されている。コイルボビ ン10は、ステータ6Aを構成する内ステータコア7Aをインサート成形したも ので そこに外ステータコア8Aが被さった構成になっている。また、コイルボ ビン10には、複数本の端子ピン9を保持する端子部11が一体に形成されてい る。

#### [0003]

コイルボビン10の胴部では、極歯70Aの周りにコイル巻回部12がインサ ート成形時の樹脂部分によって形成されており、コイル巻回部12に巻回された コイル巻線3の端末30は、端子ピン9に巻き付けられている。

## [0004]

このような構成のステッピングモータ1Aのステータ6Aを製造するにあたっ て、従来は、図5に示すように、内ステータコア7Aおよび端子ピン9をそれぞ れ形成しておき、ステップST51において、それらを一括してインサート成形 してコイルボビン10を製造した後、ステップST52において、コイルボビン 10にコイル巻線3を巻回し、しかる後に、コイル巻線3の端末30を端子ピン 9に巻き付ける。

## [0005]

また、内ステータコア7および端子ピン9をそれぞれ形成しておき、ステップ ST61において、内ステータコア7をインサート成形してコイルボビン10を 製造した後、ステップST62において、コイルボビン10に端子ピン9を圧入 し、次に、ステップST52においてコイル巻線3を巻回し、しかる後に、コイ ル巻線3の端末30を端子ピン9に巻き付けることもある。

# [0006]

さらに、図6に示すように、端子ピン9を圧入あるいは一体成形したコイルボ ビン10、および内ステータ6Aをそれぞれ形成しておき、ステップST71に おいて、コイルボビン10にコイル巻線3を巻回するとともに、コイル巻線3の 端末30を端子ピン9に巻き付け、しかる後に、ステップST72において、コ イルボビン10に内ステータコア6Aを取り付けることもある。

[0007]

## 【発明が解決しようとする課題】

しかしながら、従来は、端子ピン9をインサート成形、あるいは圧入のいずれの方法を採用した場合も、端子ピン9の根元を所定寸法以上は樹脂に埋め込んだ構造にして端子ピン9の強度を確保する必要があるため、端子部11が分厚くなってしまい、ステッピングモータ1Aを小型化できないという問題点がある。

#### [0008]

また、インサート成形時に形成された分厚い樹脂部分をコイル巻回部12としてそこにコイル巻線3を巻回するため、樹脂部分の厚さがステッピングモータ1Aの小型化を妨げているという問題点もある。すなわち、インサート成形によれば樹脂部分を薄くしたとしても0.1mm以下にするのは困難であるからである

#### [0009]

そこで、実開昭62-132679号公報には、絶縁層が形成された鉄板をプレス加工してステータコアを形成し、極歯の周りにコイル巻線を直接、巻回したステッピングモータが開示されている。また、この公報には、ステータコアに導電パターンを形成し、そこにコイル巻線の端末を半田付けした構造が開示されている。

#### [0010]

しかしながら、この公報に開示のステッピングモータにおいて、ステータコアの導電パターンにコイル巻線の端末を半田付けすると、コイル巻線が切断しやすく、かつ、作業効率が低いという問題点がある。特にコイル巻線の線径が細くなると、このような問題点は、より顕著となる。また、予め絶縁層が形成された鉄板をプレス加工したステータコアでは、極歯の側端面で金属が露出しているため、コイル巻線として自己融着線を用いてもコイル巻線がステータコアを介して短絡しやすいという問題点がある。

# [0011]

なお、コイルボビンとは別部材で端子ビンを備えた端子台を形成しておき、そ の端子ピンにコイル巻線の端末を巻き付ける方法も考えられるが、このような構 造では、モータを小型化しても端子台を追加する必要があるため、モータを小型 化した意味がなくなってしまう。

#### [0012]

以上の問題点に鑑みて、本発明の課題は、コイルボビンを省略しても、コイル 巻線の断線や短絡などといった不具合の発生することのないステッピングモータ およびその製造方法を提供することにある。

### [0013]

## 【課題を解決するための手段】

上記課題を解決するために、本発明では、複数本の極歯が内周縁で起立する円 環状のステータコアと、該極歯の周りに巻回されたコイル巻線と、該コイル巻線 の端末が巻き付けられた端子ピンとを有するステッピングモータにおいて、前記 端子ピンは、前記ステータコアの外周縁に当該ステータコアと一体に形成され、 前記ステータコアは、少なくとも前記端子ピンの表面全体が絶縁層で被覆されて いることを特徴とする。

### [0014]

本発明では、端子ピンをステータコアと一体に形成してあるので、端子ピンを 保持するためのコイルボビンが不要である。従って、ステッピングモータの小型 化を図ることができる。また、端子ピンの表面は、絶縁層で被覆されているので 、端子ピンを介しての短絡が発生しない。しかも、端子ピンは、ステータコアと 一体に形成されているので、端子ピンは強固に保持された状態にある。さらに、 コイル巻線の端末を端子ピンに巻き付けるので、ステータコア上の電極パターン にコイル巻線の端末を半田付けする場合と違って、コイル巻線が切断するという 問題が発生せず、かつ、コイル巻線の端末処理を効率よく行うことができる。

# [0015]

このような構成のステッピングモータの製造方法では、前記端子ピンを前記ス テータコアの外端縁に当該ステータコアと一体に形成するステータコア形成工程 と、前記ステータコアの少なくとも前記端子ピンの表面全体を絶縁層で被覆する 前記被覆工程と、前記極歯の周りに前記コイル巻線を巻回した状態とするととも に、当該コイル巻線の端末を前記端子ピンに巻き付けるコイル取り付け工程とを 行うことを特徴とする。

[0016]

本発明では、端子ピンをステータコアの外端縁にステータコアと一体に形成した後、絶縁層を形成するので、絶縁層を形成した磁性板をプレス加工で打ち抜く場合と違って、端子ピンの表面全体を絶縁層で被覆することができる。また、端子ピンをステータコアと一体に形成した後、絶縁層を形成するので、プレス加工によってバリが発生しても、バリは絶縁層で被覆される。それ故、コイル巻線が端子ピンを介して短絡することがない。

[0017]

本発明において、前記ステータコアは、前記極歯の少なくとも外側表面も前記 絶縁層で被覆され、かつ、前記極歯の周りにおいて前記絶縁層上に前記コイル巻 線が直接、巻回されていることが好ましい。すなわち、本発明のステッピングモータの製造方法において、前記被覆工程では、前記ステータコアの前記極歯の少 なくとも外側表面も前記絶縁層で被覆し、前記コイル取り付け工程では、前記極 歯の周りにおいて前記絶縁層上に前記コイル巻線を直接、巻回した状態とするこ とが好ましい。このように構成すると、コイル巻線を巻回するためのコイルボビ ンがないので、ステッピングモータを小型化できる。また、コイル巻線を極歯の 周りに直接、巻回した構造になっており、コイル巻線と極歯との間に分厚い樹脂 部分が介在しないので、磁気効率が高い。しかも、コイル巻線が触れる可能性の ある極歯の外側表面に絶縁層が形成されているので、極歯を介してコイル巻線が 短絡することもない。

[0018]

本発明の別の形態では、複数本の極歯が内周縁で起立する円環状のステータコアと、該極歯の周りに巻回されたコイル巻線とを有するステッピングモータにおいて、前記ステータコアは、少なくとも前記極歯の表面全体が絶縁層で被覆され、かつ、前記極歯の周りにおいて前記絶縁層上に前記コイル巻線が直接、巻回されていることを特徴とする。

[0019]

本発明では、コイル巻線を巻回するためのコイルボビンがないので、ステッピ

ングモータを小型化できる。また、コイル巻線を極歯の周りに直接、巻回した構造になっており、コイル巻線と極歯との間に分厚い樹脂部分が介在しないので、磁気効率が高い。しかも、コイル巻線が触れる可能性のある極歯の外側表面に絶縁層が形成されているので、極歯を介してコイル巻線が短絡することもない。

[0020]

このような構成のステッピングモータの製造方法では、前記ステータコアを形成するステータコア形成工程と、前記ステータコアの少なくとも前記極歯の表面全体を絶縁層で被覆する被覆工程と、前記極歯の周りにおいて前記絶縁層上に前記コイル巻線を巻回した状態とするコイル取り付け工程とを行うことを特徴とする。このように構成すると、ステータコアを形成した後、絶縁層を形成するので、プレス加工によってバリが発生しても、バリは絶縁層で被覆される。それ故、コイル拳線が極歯を介して短絡することがない。

[0021]

本発明において、前記ステータコアの表面全体が前記絶縁層で被覆されている 構成であってもよい。すなわち、本発明のステッピングモータの製造方法におい て、前記被覆工程では、前記ステータコアの表面全体を前記絶縁層で被覆しても よい。

[0022]

本発明において、前記被覆工程では、前記絶縁層を塗装により形成することが 好ましい。このような方法によれば、ステータコアに対する前記絶縁層の形成を 効率よく行うことができる。

[0023]

【発明の実施の形態】

(ステッピングモータの構造)

図1は、本発明が適用されるPM型のステッピングモータの要部の断面図である。

[0024]

図1において、本形態のステッピングモータ1は、ロータ2と、このロータ2 の周りに隣接して配置された一対のステータ6と、表面に薄い自己融着層が形成 されたコイル巻線3とを有しており、ステータ6の上端面および下端面は、側板4で覆われている。側板4には、ロータ2の回転軸20を支持する軸受5が取り付けられている。

### [0025]

一対のステータ6は各々、複数本の極歯70が内周縁で起立する円環状の内ステータコア7と、この内ステータコア7に対して軸線方向で重ねられた円環状の外ステータコア8とを備えている。外ステータコア8の内周縁からは、内ステータコア7の極歯の間に向けて極歯(図示せず)が起立しており、内ステータコア7の極歯、および外ステータコア8の極歯は各々、ロータ2のマグネット21に対向している。

#### [0026]

本形態において、内ステータコア7の外周縁には、この内ステータコア7と一体に2本の端子ピン71が周方向で離間した位置に形成され、各端子ピン71にコイル巻線3の端末30が巻き付けられている。また、内ステータコア7において、極歯の周りにはコイル巻線3が直接、巻回されており、コイルボビンが使用されていない。

#### [0027]

但し、本形態では、内ステータコア7、および外ステータコア8の表面全体が 塗装により絶縁層 (図示せず)で被覆されている。

#### [0028]

このため、極歯70は、コイル巻線3が接触する外側表面、コイル巻線3が接触する可能性のある側端面、およびコイル巻線3が接触する可能性のない内側表面のいずれの部分も、表面全体が絶縁層で覆われている。このため、極歯70の周りにコイル巻線3を直接、巻回してあるが、コイル巻線3は、極歯70を介して短絡することがない。

#### [0029]

また、コイル巻線3は、端子ピン71上において端末30同士が半田付けされた状態にあり、この部分の自己融着層は除去された状態にあるが、端子ピン71の表面全体が絶縁層で被覆されているので、コイル巻線3の端末30は、端子ピ

ン71を介して短絡することはない。

[0030]

(ステッピングモータ1の製造方法)

図2は、図1に示すステッピングモータ1の製造方法のうち、ステータ6の製造工程を示す説明図である。

[0031]

本形態のステッピングモータ1のステータ6を形成するには、図2に示すように、まず、鉄板などにプレス加工などを施して、内ステータコア7を形成しておく(ステータコア形成工程)。

[0032]

次に、ステップST11において、内ステータコア7全体に塗装を施して、端 子ピン71および極歯70を含めて、内ステータコア7の表面全体に絶縁層を形成する(絶縁層形成工程)。

[0033]

次に、ステップST12において、内ステータコア7の極歯70の周りにおいて絶縁層上にコイル巻線3を巻回するとともに、端子ピン71にコイル巻線3の 端末30を巻き付け、この端末30を半田付けする(コイル取り付け工程)。

[0034]

しかる後には、内ステータコア7との間にコイル巻線3を挟むようにして外ス テータコア8を重ね、ステータ6とする。なお、外ステータコア8にも塗装を施 して、その表面全体に絶縁層を形成しておく。

[0035]

(ステッピングモータ1の別の製造方法)

図3は、図1に示すステッピングモータ1の別の製造方法のうち、ステータ6の製造工程を示す説明図である。

[0036]

本形態のステッピングモータ1のステータ6を形成するにあたって、図3に示すように、まず、鉄板などにプレス加工などを施して、内ステータコア7を形成する(ステータコア形成工程)。

[0037]

次に、ステップST21において、内ステータコア7全体に塗装を施して、端 子ピン71および極歯70を含めて、内ステータコア7の表面全体に絶縁層を形成する(絶縁層形成工程)。

[0038]

また、別途、ステップST22において、コイル巻線3を巻回しておき、それを内ステータコア7の極歯70の周りに装着し、次に、コイル巻線3の端末30を端子ピン71に巻き付けた後、端末30を半田付けする(コイル取り付け工程)。

[0039]

しかる後には、ステップST23において、ステータ6コアとの間にコイル巻線3を挟むようにして外ステータコア8を重ね、ステータ6とする(組立工程)。なお、外ステータコア8にも塗装を施して、その表面全体に絶縁層を形成しておく。

[0040]

(本形態の効果)

このように本形態では、端子ピン71を内ステータコア7と一体に形成してあるので、端子ピン71を保持するためのコイルボビンが不要である。従って、ステッピングモータ1の小型化を図ることができる。また、端子ピン71の表面は、絶縁層で被覆されているので、コイル巻線3の端末30は、端子ピン71を介して短絡することがない。しかも、端子ピン71は、内ステータコア7と一体に形成されているので、端子ピン71は強固に保持された状態にある。さらに、コイル巻線3の端末30を端子ピン71に巻き付けるので、内ステータコア上の電極パターンにコイル巻線3の端末30を半田付けする場合と違って、コイル巻線3が切断するという問題が発生せず、かつ、コイル巻線3の端末処理を効率よく行うことができる。

[0041]

また、端子ピン71を内ステータコア7の外端線に内ステータコア7と一体に 形成した後、絶縁層を形成するので、予め絶縁層を形成しておいた鉄板をプレス 加工で打ち抜く場合と違って、端子ピン71の表面全体を絶縁層で被覆することができる。従って、コイル巻線3の端末30は、端子ピン71を介して短絡することがない。

#### [0042]

さらに、コイル巻線3を極歯70の周りに直接、巻回した構造になっているが、コイル巻線3が触れる極歯70の外側表面および側端面に絶縁層が形成されているので、極歯70を介してコイル巻線3が短絡することもない。また、コイル巻線3を巻回するためのコイルボビンがないので、コイル巻線3を極歯70との間に分厚い樹脂部分が介在しないので、磁気効率が高い。

#### [0043]

しかも、ステータコア7を形成した後、絶縁層を形成するので、プレス加工に よってパリが発生しても、パリは絶縁層で被覆される。それ故、コイル卷線が極 歯70や端子ピン71を介して短絡することがない。

#### [0044]

なお、上述の例は、本発明の好適な実施の一例ではあるが、これに限定されるものではなく、本発明の要旨を逸脱しない範囲において種々変形実施可能である

#### [0045]

#### 【発明の効果】

以上説明したように、本発明では、端子ピンをステータコアと一体に形成してあるので、端子ピンを保持するためのコイルボビンが不要である。従って、ステッピングモータの小型化を図ることができる。また、端子ピンの表面は、絶縁層で被覆されているので、端子ピンを介しての短絡が発生しない。しかも、端子ピンは、ステータコアと一体に形成されているので、端子ピンは強固に保持された状態にある。さらに、コイル巻線の端末を端子ピンに巻き付けるので、ステータコア上の電極パターンにコイル巻線の端末を半田付けする場合と違って、コイル巻線が切断するという問題が発生せず、かつ、コイル巻線の端末処理を効率よく行うことができる。

#### 【図面の簡単な説明】

# 【図1】

本発明が適用されるPM型のステッピングモータの要部の断面図である。

## 【図2】

図1に示すステッピングモータの製造方法のうち、ステータの製造工程を示す 説明図である。

### [図3]

図1に示すステッピングモータの別の製造方法のうち、ステータの製造工程を 示す説明図である。

## 【図4】

従来のステッピングモータの要部の断面図である。

#### 【図5】

従来のステッピングモータの製造方法のうち、ステータの製造工程を示す説明 図である。

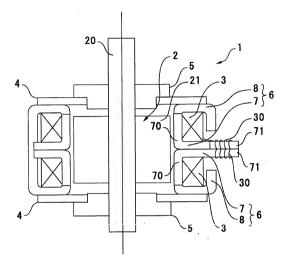
#### [図6]

従来の別のステッピングモータの別の製造方法のうち、ステータの製造工程を 示す説明図である。

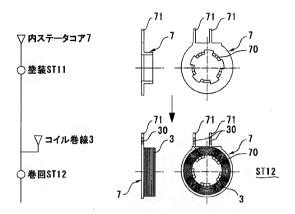
## 【符号の説明】

- 1 ステッピングモータ
- 2 ロータ
- 3 コイル巻線
- 6 ステータ
- 7 内ステータコア
- 8 外ステータコア
- 30 コイル巻線の端末
- 70 極歯
- 71 端子ピン

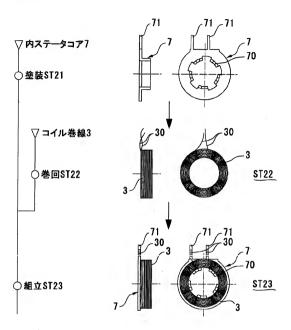
【書類名】図面【図1】



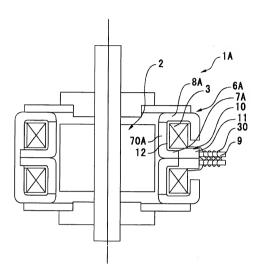
【図2】



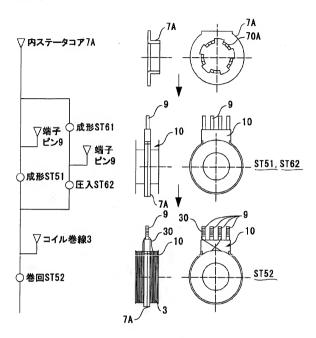
【図3】



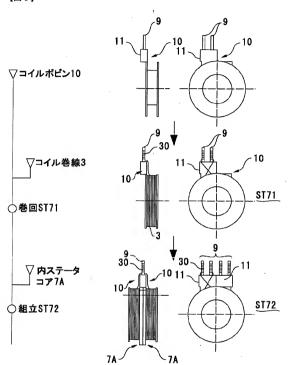
【図4】



【図5】



【図6】



【書類名】 要約書

【要約】

【課題】 コイルボビンを省略しても、コイル巻線の断線や短絡などといった不 具合の発生することのないステッピングモータ、およびその製造方法を提供する こと。

【解決手段】 ステッピングモータ1では、内ステータコア7の外周線には、この内ステータコア7と一体に2本の端子ピン71が周方向で離間した位置に形成され、各端子ピン71にコイル巻線3の端末30が巻き付けられている。また、内ステータコア7において、極歯の周りにはコイル巻線3が直接、巻回されている。内ステータコア7、および外ステータコア8の表面全体は、塗装により絶縁層で被覆されている。

【選択図】 図1

# 認定・付加情報

特許出願の番号 特願2002-217191

受付番号 50201099761

書類名 特許願

担当官 第七担当上席 0096

作成日 平成14年 7月26日

<認定情報・付加情報>

【提出日】 平成14年 7月25日

次頁無

#### 特願2002-217191

## 出願人履歴情報

#### 識別番号

[000002233]

1. 変更年月日 [変更理由]

1990年 8月20日

変更理由] 新規登録

住 所 長野県諏訪郡下諏訪町5329番地

氏 名 株式会社三協精機製作所

2. 変更年月日

2003年 4月28日

[変更理由] 名称変更 住所変更

住 所 長野県諏訪郡下諏訪町5329番地

氏 名 株式会社三協精機製作所